

南京工业职业技术大学其他专业技术职务申报人员情况简表(高级工程师 刘杰)

一、基本情况

姓 名	刘杰	出生年月	1988-12		高校教师资格证书号	20174500171001464
最高学历学位及取得时间	博士 2016-06	现专业技术职务及取得时间	副教授 2024-07		第二专业技术职务及取得时间	
来校时间		2019-12-12		参加工作时间		2016-07-01
政治面貌		群众		现任职务		
现聘岗位		专任教师		现从事专业		机械工程
申报学科		机械工程		申报专业技术职务		高级工程师
是否破格申报		否		是否转评申报		是
符合破格申报条件						
任现职以来年度考核情况		(优秀：2023, 2021)				

2. 校级以上荣誉或竞赛获奖情况

获奖时间	荣誉称号	授奖部门	获奖级别	本人角色	审核人
2023-09-01	淮安市科技镇长团优秀团员	中共淮安市委组织部	地市级	唯一	张治平

二、教科研业绩成果

1. 任现职以来第一作者发表的论文情况

论文名称	期刊名称	发表时间及期号	本人角色	刊物级别	审核人
喷射打印用纳米银浆流变特性数值模拟研究	电子机械工程	2020-04-01, 2	第一作者	省级期刊论文	谢菲
飞行载具扇叶驱动展开机构的扭矩与气动仿真研究	液压与气动	2020-10-16, 10	第一作者	中文核心期刊论文	谢菲
展开式载具连杆机构	机械设计与制造工程	2021-11-15	第一作者	统计源	谢菲

优化仿真及受力分析研究		,			
双向曲率药型罩受力及两点起爆误差分析	兵 器 装 备 工 程 学 报	2021-12-01, 12	第一作者	中文核心期刊论文	谢菲
A study on the surface overpressure distribution and formation of a double curvature liner under a two-point initiation	DEFENCE TECHNOLOGY	2022-01-01, 0	第一作者	SCI (E)-一区	谢菲
立体料仓预设防撞点后的6R机器人运动分析	机械制造与自动化	2022-06-01, 03	第一作者	统计源	谢菲
改进鲸鱼优化算法的机器人时间最优轨迹规划	机械设计与制造	2023-02-01, 02	第一作者	北大中文核心期刊 E 类	谢菲
Experimental Study of Penetration Capability of an Annular-Shaped Charge under Multipoint Synchronous Initiation	Shock and Vibration	2023-05-01, 3334033	第一作者	SCI (E)-四区 D 类	谢菲
Predicting friction capacity of driven piles using new combinations of neural networks and metaheuristic optimization algorithms	CASE STUDIES IN CONSTRUCTION MATERIALS	2023-12-01, 9	第一作者	SCI 二区 C 类	谢菲
Time-Optimized Robot Trajectory Based on Improved Whale Optimization Algorithm in	Journal of Computing and Information Science in Engineering	2024-08-24, 8	第一作者	SCI 三区 C 类	谢菲

Intelligent Manufacturing					
------------------------------	--	--	--	--	--

2. 任现职以来出版论著教材情况

论著名称	出版社名称及书号	出版时间	本人角色及 承担字数(万字)	出版社级别	审核人
数字化设计与仿真	电子工业出版社 9787121438912	2022-07-05	主编 8.00	B类	丁菲

3. 任现职以来主持或参与校级以上纵横向科研项目情况

起止年月	项目名称及项目号	项目来源	级别	本人角色	项目类型	结题情况	到账经费	备注	审核人
2019-07 至 2022-06	反低空慢速小型无人飞行器随动平台及捕获网式防护系统研究 桂科 AD19110031	省、市、自治区科技项目	省部级	1	科技计划	完成	20.00	省科技厅科技计划项目	汤文莉
2020-09 至 2023-12	用于无氧铜(OFC)药型罩搬运装夹的 6R 机器人运动结构与轨迹规划研究 YK20-01-02	自选课题	无	1	引进人才科研启动基金项目	完成	0.00		汤文莉
2021-12 至 2022-12	医用空压机振动抑制及缸内表面激光强化耐磨技术及工艺的开发 BY2021567	地市局局（含县）项目	地市级	1	江苏省产学研项目	完成	0.00		姚相宜
2020-05 至 2022-11	钨丝非晶复合材料的穿甲数值仿真建模分析 HK20-01-05	南京理工大学				完成	10.00		姚相宜
2021-06 至 2022-11	不同环形 EFP 数值仿真建模的开发 HK21-01-54	南京理工大学				完成	20.00		姚相宜
2021-08 至 2022-11	医用空压机振动抑制及缸内表面激光强化耐磨技术及工艺的开发 HK21-01-42	江苏精仁机电科技有限公司				完成	30.00		姚相宜
2022-03 至 2024-10	基于工业互联网的店里线路安全预警监测系统研	江苏省未来网络创新研究院				完成	4.00		姚相宜

	究 HK22-01-58								
2023-09 至 2024-03	机器人视觉技术与产业化应用 HK23-01-51	龙图腾网科技（合肥）股份有限公司				完成	6.50		姚相宜

4. 任现职以来获得市厅级以上科研成果奖励情况

成果名称	获奖时间	奖项名称及级别	颁奖单位	排名/总人数	审核人

5. 任现职以来作为第一发明人获得高价值发明专利情况

专利名称	授权号	授权日期	转让金额（万元）	转让单位	转让日期	审核人
一种用于药型罩物料的搬运夹装机器人及其搬运夹装方法	ZL202011496096.7	2021-12-24	0.00	龙图腾网科技（合肥）股份有限公司	2023-09-28	徐慧娴
一种辅料、含该辅料的复合药型罩及其制备方法	ZL202110281234.8	2022-12-02	0.00	龙图腾网科技（合肥）股份有限公司	2023-09-28	徐慧娴
一种基于改进型鲸鱼搜索方法的机械臂轨迹规划方法	ZL202110392530.5	2023-02-03	0.00	龙图腾网科技（合肥）股份有限公司	2023-09-28	徐慧娴
一种具有动力传递系统及转向机构的水下探测机器人	ZL202010586945.1	2024-03-26				徐慧娴

6. 任现职以来完成工程实践项目情况（申报工程专业技术人员填写）

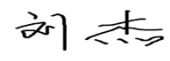
起止年月	项目名称	项目实施单位	本人角色	审核人
至				

7. 任现职以来完成技术报告、标准、行业规范等情况

起止年月	项目名称	项目来源	项目类型	到账经费	审核人
至					

三、申报人承诺

本人申报 高级工程师 专业技术职务，郑重承诺表格中所填写内容真实、准确。

申报人签名：  2025 年 06 月 06 日