

## 南京工业职业技术大学教师中级专业技术职务申报人员情况简表

### 一、基本情况

#### 1. 申报人基本信息

姓 名	刘海皓	出生年月	1987-10		参加工作 时间	2012-07
最高学历 学位及取 得 时间	硕士 2012-06	现专业技 术职务及 时间	工程师 2018-02		其他专业 技术职务 及时间	
所在部门		机械工程学院		现任职务		
来校时间		2020-10-12		高校教师资格证书号		20223200171009243
现聘岗位		专任教师		申报学科		机械工程
是否转评申报		是		申报职务		讲师
任现职以来年度考核情况		（优秀：2021）				

#### 2. 企业实践经历

起止年月	企业名称或指导社团名称	审核人
2018-01 至 2020-09	南京埃斯顿自动化股份有限公司	张治平

#### 3. 思想政治工作经历

起止年月	学生思想政治工作经历	审核人
2021-09 至 2022-01	机电 2114	许鹏飞
2022-02 至 2022-08	机械工程学院机电 2114	许鹏飞
2022-09 至 2023-01	机械工程学院机电 2114	许鹏飞
2023-02 至 2023-08	机械工程学院机电 2114	许鹏飞
2023-09 至 2025-03	机械工程学院机电 2114	许鹏飞

#### 4. 校级以上荣誉及竞赛获奖情况

获奖时间	奖项名称及奖次	授奖部门	获奖级别	本人角色	审核人
2024-09-10	三等奖	江苏省职业院校技能大赛组委会	省级奖	1/1	丁菲

### 二、教育教学要求

#### 1. 任现职以来完成教学工作情况（含课程讲授、公开课）

起止年月	授课名称	课程性质	授课对象及人数	授课学时数	备注	审核人
2021-2022-1	智能制造系统 I	限选	机电 2016/40	32. 00		李天娇

2021-2022-1	运动控制技术	必修	机电 2036/36	32. 00		李天娇
2021-2022-1	智能制造系统调试与运行综合实训	必修	机电 2018/27	72. 00		李天娇
2021-2022-2	数字化双胞胎技术	必修	机电 2146/35	48. 00		李天娇
2021-2022-2	Python 程序设计 II	选修	机电 2116/30	48. 00		李天娇
2021-2022-2	机电产品创新设计综合实训	必修	机电 2156/34	72. 00		李天娇
2023-2024-2	机电产品创新设计综合实训	限选	机电 2341/47	72. 00		李天娇
年均教学工作 量	420					
近五年教学质量考核情况	2021 优秀;2022 良好;2023 优秀;2024 优秀;					

#### 2. 任现职以来课程建设方面的实绩（含精品课程、一流课程、在线开放课程等）

立项时间	课程名称	类型	本人角色	审核人
2023-04-28	机电系统数字孪生 B	其他	主持	王佳楠

#### 3. 任现职以来艺术设计类教师设计项目被采用、收藏情况（仅限艺术设计类教师填写）

项目名称	采用或收藏单位	采用或收藏时间	获奖情况	审核人

#### 4. 任现职以来指导学生获得校级以上创新创业训练项目

起止 时间	项目名称及编号	立项单位	级别	本人角色	审核人
2023-1 0-27	基于 RFID 的智慧学生餐厅的结算 201012323DXS178	南京工业 职业技术 大学	学校级	指导教师 第一	管真真

### 三、代表性成果

#### 1. 任现职以来第一作者发表的论文情况

论文名称	期刊名称	发表时间 及期号	本人角色	刊物级别	审核人
三相电压型 PWM 整流器在伺服压机中的应用	集成电路应用	2024-12-20 第 41 卷 12 期	第一作者	省级期刊论文 F 类	谢菲
基于 USB 的伺服驱动器固件在线升级方法分析	电子技术	2024-12-20 第 53 卷 12 期	第一作者	省级期刊论文 F 类	谢菲
基于 FPGA 的伺服驱动器串行编码器的多协议自动识别技术分析	集成电路应用	2024-12-20 41 卷 12 期	第一作者	省级期刊论文 F 类	谢菲

教研教改类论文篇数	
-----------	--

2. 任现职以来出版专著、教材情况

论著、教材名称	出版社名称及书号	出版时间	本人角色及承担字数（万字）	出版社级别	审核人

3. 任现职以来主持或参与校级以上纵横向科研项目情况

起止年月	项目名称及项目号	项目来源	级别	排序	项目类型	结题情况	到账经费	备注	审核人
2018-01-01 至 2021-12-20	基于智能气动单元的模块化玻璃幕墙清洗机器人的研发 GDZB-031	江苏省第十四批 北“六大人才高峰”高层次人才选拔培养资助	地市级	2	纵向	完成	0.00		汤文莉
2021-08-12 至 2023-10-18	基于安全优化方法的医疗建筑设计 与建造研究 2021ZD14	地市厅局（含县）项目	地市级	2	其他	完成	0.00		汤文莉
2021-10-30 至 2022-11-09	桌面式机器人电控板开发 HK21-01-62	东莞昭扬科技有限公司				完成	2.10		姚相宜
2022-06-23 至 2023-12-28	大功率 IGBT 模块的应用开发 HK22-01-44	江苏开璇智能科技有限公司				完成	12.00		姚相宜
纵横向总到账经费（万元）		14.10							

15. 任现职以来作为第一发明人获得高价值发明专利情况

专利名称	授权号	授权日期	转让金额（万元）	转让单位	转让日期	审核人
一种并联驱动系统的通讯方法	ZL201610524203.X	2019-09-20				徐慧娴
一种兼顾均流与电机控制效果的驱动器并联系统控制方法	ZL201710174955.2	2020-07-31				徐慧娴

四、申报人承诺

本人申报 讲师 专业技术职务，郑重承诺表格中所填写内容真实、准确。

刘海皓

申报人签名：

2025 年 06 月 06 日